

# Lineaarialgebra ja matriisilaskenta II

11.11.2014

Helsingin yliopisto, matematiikan ja tilastotieteen laitos  
Johanna Rämö, johanna.ramo@helsinki.fi

## Käytännön asioita

- ▶ Kurssimonisteita (osa 1 ja 2) on vielä jäljellä. Voit tulla ostamaan sellaisen luennon jälkeen.

## Kurssipalautteen antia

- ▶ Ruuhka-aikoina ei ole riittävästi ohjaajia. -> Mihin aikoihin ohjaajia tarvittaisiin lisää? Kerro Presemossa tai suullisesti.
- ▶ Olisi hyvä, että ohjaus jatkuisi myöhempään. -> Valitettavasti sitä on vaikea järjestää ohjaajien aikataulujen vuoksi. JYMiin lisättiin kesvikiikolle ohjausta kello seitsemään asti.
- ▶ Voisiko myös aamulle saada ohjausaikoja? -> Aamulla on tarjolla Ratkomo-ohjausta. Kerro, jos haluaisit lisää aamuaikoja Ratkomoon.

[premo.helsinki.fi/joh](https://premo.helsinki.fi/joh)

# Uutisia työelämästä

## Etsi itsellesi pari

Siirry istumaan toisen ihmisen viereen. Kaikilla pitää olla pari, jonka kanssa työskennellä.

Jos et tunne pariasi, esittele itsesi.

## Kumpi ratkaisusta on mielestäsi parempi?

**Tehtävä:** Kuuluuko matriisi  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}$  aliavaruuteen

$$W = \text{span} \left( \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \right)?$$

**Ratkaisu 1:** Huomataan, että

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + 0 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} - 4 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Koska  $A$  on virittäjävektoreiden lineaarikombinaatio, se on aliavaruuden  $W$  alkio.

**Ratkaisu 2:** Tutkitaan, onko yhtälöllä

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} = v_1 \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + v_2 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + v_3 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

ratkaisuja. (Tässä  $v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}$ ).

Yhtälö saadaan muotoon

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2v_1 + v_2 & 0 \\ v_2 - v_3 & 2v_1 \end{bmatrix}$$

ja tästä saadaan yhtälöryhmä

$$\begin{cases} 2v_1 + v_2 = 1 & \Rightarrow v_2 = 1 - 2v_1 \Leftrightarrow v_2 = 1 - 1 = 0 \\ v_2 - v_3 = 4 & \Rightarrow v_3 = -4 \\ 2v_1 = 1 & \Rightarrow v_1 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Koska ratkaisu löytyy, on  $A$  aliavaruuden  $W$  alkio.

## Yhtälöryhmän ratkaiseminen

$$\left\{ \begin{array}{l} 2v_1 + v_2 = 1 \\ v_1 + v_2 = 2 \\ v_2 - v_3 = 4 \\ 2v_1 = 1 \end{array} \right. \Rightarrow \begin{array}{l} v_2 = 1 - 2v_1 \Leftrightarrow v_2 = 1 - 1 = 0 \\ v_3 = -4 \\ v_1 = \frac{1}{2} \end{array}$$

**Totta vai tarua?**

Jos

$$\left\{ \begin{array}{l} 2v_1 + v_2 = 1 \\ v_1 + v_2 = 2 \\ v_2 - v_3 = 4 \\ 2v_1 = 1, \end{array} \right.$$

niin  $v_1 = 1/2$ ,  $v_2 = 0$  ja  $v_3 = -4$ .



## Kelpuutatko ratkaisun?

**Tehtävä:** Osoita, että kuvaus  $L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $L(x_1, x_2) = (x_1 x_2, 0)$  ei ole lineaarinen.

**Ratkaisu:** Oletetaan, että  $\bar{v} = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$  ja  $\bar{w} = (w_1, w_2) \in \mathbb{R}^2$ . Huomataan, että

$$\begin{aligned}L(\bar{v} + \bar{w}) &= L(v_1 + w_1, v_2 + w_2) = ((v_1 + w_1)(v_2 + w_2), 0) \\ &= (v_1 v_2 + v_1 w_2 + w_1 v_2 + w_1 w_2, 0).\end{aligned}$$

Toisaalta

$$L(\bar{v}) + L(\bar{w}) = (v_1 v_2, 0) + (w_1 w_2, 0) = (v_1 v_2 + w_1 w_2, 0).$$

Koska  $(v_1 v_2 + v_1 w_2 + w_1 v_2 + w_1 w_2, 0) \neq (v_1 v_2 + w_1 w_2, 0)$ , kuvaus  $L$  ei ole lineaarinen.

# Lineaarikuvaus

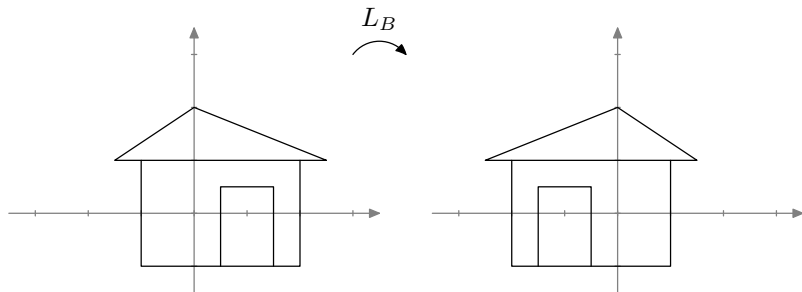
## Määritelmä

Olkoot  $V$  ja  $U$  vektoriavaruuksia. Kuvaus  $L: V \rightarrow U$  on lineaarikuvaus, jos seuraavat ehdot pätevät:

- (a)  $L(\bar{v} + \bar{w}) = L(\bar{v}) + L(\bar{w})$  kaikilla  $\bar{v}, \bar{w} \in V$
- (b)  $L(c\bar{v}) = cL(\bar{v})$  kaikilla  $c \in \mathbb{R}$  ja  $\bar{v} \in V$ .

## Matriisin määräämä lineaarikuvaus

Matriisin  $B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  määräämä lineaarikuvaus:



# Selittävä lukutapa

## Lause

Olkoon  $A$  on  $m \times n$ -matriisi. Matriisin  $A$  määräämä kuvaus  $L_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $L_A(\vec{v}) = A\vec{v}$  on lineaarikuvaus.

## Todistus.

1. Oletetaan, että  $\vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^n$  ja  $c \in \mathbb{R}$ .
2. Nyt pätee

$$L_A(\vec{v} + \vec{w}) = A(\vec{v} + \vec{w}) = A\vec{v} + A\vec{w} = L_A(\vec{v}) + L_A(\vec{w}).$$

3. Lisäksi pätee

$$L_A(c\vec{v}) = A(c\vec{v}) = c(A\vec{v}) = cL_A(\vec{v}).$$

4. Siten  $L_A$  on lineaarinen.

