

Autonomit systeemit, 2015, koey. 6, ratkaista.

(1)

1. Kruittiset pisteet = $-3x^2 + y^2 - 1 = 0$ \Leftrightarrow $-3x^2 + 4x^2 - 1 = 0$
 $2x + y = 0 \Leftrightarrow y = -2x$

$\Leftrightarrow \frac{x^2}{y^2} = 1 \Leftrightarrow x = \pm 1$
 $y = \mp 2$, siis $(1, -2)$ ja $(-1, 2)$.

Suureltaan origoon siirryndään $u(t) = x(t) - x_0$,
 $v(t) = y(t) - y_0$: $(1, -2)$; $u(t) = x(t) - 1$
 $v(t) = y(t) + 2$, jolloin saadaan

$\dot{u} = -3(u+1)^2 + (v-2)^2 - 1 = -3u^2 - 6u - 3 + v^2 - 4v + 4 - 1 = -3u^2 - 6u + v^2 - 4v$
 $\dot{v} = 2(u+1) + (v-2) = 2u + 2 + v - 2 = 2u + v$, siis $(u \rightarrow x, v \rightarrow y)$

$$\begin{cases} \dot{x} = -3x^2 - 6x + y^2 - 4y \\ \dot{y} = 2x + y \end{cases}$$

$(-1, 2)$; $u(t) = x(t) + 1$, jolloin saadaan
 $v(t) = y(t) - 2$

$\dot{u} = -3(u-1)^2 + (v+2)^2 - 1 = -3u^2 + 6u - 3 + v^2 + 4v + 4 - 1 = -3u^2 + 6u + v^2 + 4v$
 $\dot{v} = 2(u-1) + (v+2) = 2u - 2 + v + 2 = 2u + v$, siis $(u \rightarrow x, v \rightarrow y)$

$$\begin{cases} \dot{x} = -3x^2 + 6x + y^2 + 4y \\ \dot{y} = 2x + y \end{cases}$$

2. Väite - Tasapainotila $\bar{0}$ on asympototisesti stabiili.

Toe - Pöin säännöllisyysalue on $D = \mathbb{R}^2$. (Taudin)

Yhte Lyapunovin funktio:

$$V(x, y) = x^2 + y^2;$$

Se on pos. definiti \mathbb{R}^2 -ssä. Lötöen derivaatta pöin

$$\begin{aligned} \dot{V}(x, y) &= \frac{\partial V}{\partial x} f_1 + \frac{\partial V}{\partial y} f_2 = 2x(-x + y - xy^2) + 2y(-2x - y - xy^2) = \\ &= -2x^2 + 2xy - 2xy^2 - 4xy - 2y^2 - 2xy^2 = -x^2 - (x^2 + 2xy + y^2) - y^2 - 4xy^2 = \\ &= -x^2 - y^2 - (x+y)^2 - (2xy)^2 \end{aligned}$$

joka on selvästi neg. definiti kaikissa \mathbb{R}^2 . Sitöin $V(x, y) = x^2 + y^2$ on vöin Lyapunovin funktio alueessa $\Omega = \mathbb{R}^2$, ja lauseen 3.2 nojalla tasapainotila $\bar{0}$ on asympototisesti stabiili. \square

Huom. Asymptotinen stabiilituus on
peräti globaalia.

2
AS
kay: 6. 2015

3. Väite. Tasapainilla $\bar{0}$ on stabiili, mikäli asymptotisesti
säännelisyysalue on $D = \mathbb{R}^3$.

Tod. Yhte $V(x, y, z) = x^2 + ay^2 + bz^2$, $a, b > 0$.

Tällöin V on selvästi pos. definitiivinen koko \mathbb{R}^3 -ssä.

Derivaatta toteaa

$$\dot{V}(x, y, z) = \frac{dV}{dx} \dot{x} + \frac{dV}{dy} \dot{y} + \frac{dV}{dz} \dot{z} = 2x \left(\frac{1}{2}yz\right) + 2ay(-xz) + 2bz(2xy)$$

$$= (1 - 2a + 4b)xyz = 0 \quad \text{kaikilla } (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \text{ tällöin}$$

ollaan kun $(-2a + 4b) = 0$. Valitaan väite

valitaan $a = \frac{5}{2}$ ja $b = 1 > 0$, jolloin $V = x^2 + \frac{5}{2}y^2 + z^2$

on helppo Lyapunovin funktio alueella $D = \mathbb{R}^3$,

ja lauseen 3.2 nojalla tasapainilla $\bar{0}$ on stabiili. \square

Huomio: \mathbb{R}^3 :n suorat $\{(t, 0, 0) \mid t \in \mathbb{R}\}$, $\{(0, t, 0) \mid t \in \mathbb{R}\}$ ja
 $\{(0, 0, t) \mid t \in \mathbb{R}\}$ koostuvat heikosti stabiileista, joiden avulla
on helppo lähteä tahansa etäisyydelle. Siten stabiilituus
ei ole asymptotista. \square

Loppu myös näin: olleaan $u \in \mathbb{R}^3$ ja $\dot{u} =$
 $(x(u), y(u), z(u))$ systeemin ratkaisu. Tällöin

$$\frac{d}{dt} V(u(t)) = \dot{V}(u(t)) = 0 \quad \text{kaikilla } t \in \mathbb{R}, \text{ jolloin}$$

$$V(u(t)) = x(t)^2 + \frac{5}{2}y(t)^2 + z(t)^2 = c \quad \text{jollain } c \geq 0. \text{ Kun}$$

$u \neq \bar{0}$ eli $c > 0$, niin selvästi $u(t) \not\rightarrow \bar{0}$, eli
stabiilituus ei ole asymptotista.

Huom. Tasa-arvojuuri $\{V(x, y, z) = c\}$ on kompakti
ja vain $y(u)$ sisältäjä säteen. Poistamalla
nopeuden $\Delta(u) = \mathbb{R}$.

4. Väite. Tasapainilla $\bar{0}$ on asymptotisesti stabiili.

Tod. Parin säännelisyysalue on $D = \mathbb{R}^2$.

Yhte $V(x,y) = x^2 + y^2$; se on pos. definitiivinen
 koko \mathbb{R}^2 :ssä. Derivaatat ovat

3
 AS
 10/1-6, 2014

$$V'(x,y) = 2x(-4x + y + x^3) + 2y(-x + x^3) = -8x^2 + 2x^4 + 2x^2y^2 =$$

$$-2x^2(4 - x^2 - y^2) \leq 0 \text{ kun } x^2 + y^2 < 4$$

Joten V on kateho Lyapunovin funktio alueessa

$$\Omega = B(0, 2) = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 < 4\}.$$

Seuraava lauseen 3.2 kohdan (b) $B(0, 1) =$

$$\{(x,y) \mid x^2 + y^2 < 1\} \subset \Omega \text{ ja } N_\Omega \cap B(0, 1) = \{(x,y) \mid y \in [-1, 1]\}$$

alkoi $z = (0, y)$ tällöin jollain invariantilla osajuvalla josta

$$\text{Tällöin } \dot{z} = (0, y^3), \text{ joten } \dot{x}(t) = \dot{y}(t) = 0 \Rightarrow y(t) = 0 \Rightarrow z = 0$$

Joten ainoa invariantti rajoitettu on yhti $\{0\}$, ja väite
 seuraa lauseen 3.2 kohdasta (b). \square

5. Väite. Tappamattoma 0 on globaalisti asympotottisesti stabiili.

Tod. Poim säännöllisyysalue on $D = \mathbb{R}^2$.

Yhte $V(x,y) = x^2 + ay^2$, $a > 0$; se on pos. definitiivinen
 koko tasossa \mathbb{R}^2 . Derivaatat ovat

$$V'(x,y) = 2x(-x + 2y^2) + 2ay(-y - 3xy) = -2x^2 + 4xy^2 - 2ay^2 - 6axy^2 \\ = -2x^2 - 2ay^2 + (4-6a)xy^2,$$

joten valitaan $4-6a < 0 \Leftrightarrow a > \frac{2}{3} > 0$, jolloin

$$V'(x,y) = -2x^2 - \frac{4}{3}y^2 \text{ on neg. definitiivinen koko tasossa } \mathbb{R}^2,$$

jossa siis $V = x^2 + \frac{2}{3}y^2$ on vakaa Lyapunovin funktio.

Lauseen 3.2 kohdan (b) nojalla 0 on asympotottisesti
 stabiili. \square

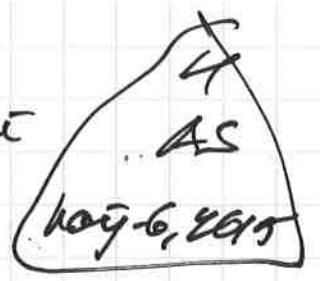
Globalisuus = Tulemaan alaista

$$E_c = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid V(x,y) = x^2 + \frac{2}{3}y^2 = c\}. \text{ Sen}$$

reunan ∂E_c , tasa-arvoajon $V(x,y) = x^2 + \frac{2}{3}y^2 = c$,

ulkosuunnaksi on

$\nabla V(x,y) = (2x, 4y)$, ja juuri
 Hse arossa käytetään edellä lauseen
 mukaan ∂E_c pisteessä (x,y) pittee



$$\nabla V(x,y) \cdot f(x,y) = V(x,y) < 0.$$

Voidaan siis käyttää lauseetta 1-1, ja
 sen nojalla alue $E_c, c > 0$, on
 positiivisesti invariantti.

Olkoon nyt $z = (x,y) \in \mathbb{R}^2$; voletaan
 $c > V(z)$, jolloin $z \in E_c$. Alueen
 nojalla $\exists z \in E_c \subset \bar{E}_c$ lauseen
 $f \in \Delta(\mathbb{R}^2)$, $f \geq 0$. Koska E_c on selvästi
 kompakti, lauseen 3-1 voidaan soveltaa
 julkiaan $K = \bar{E}_c$. Sen nojalla $f(z) = \omega$
 ja $\omega(z) \neq \emptyset$ on $N \cap \bar{E}_c$:n invariantti
 osa-alue. Toisaalta, koska V° on neg.
 definitti \mathbb{R}^2 :ssa, niin $N = \{0\}$. Siten

$$f \circ z \rightarrow \omega(x) = \{0\},$$

siis asympotoottinen stabiilisuus on globaalia. \square