

Tilastollisen päättelyn jatkokurssi, sl 2010, HT 4, viikko 40

1. Oletetaan, että havaintoja vastaavat satunnaismuuttujat Y_1, \dots, Y_n ovat riippumattomia ja $Y_i \sim P(\mu_i(\theta))$, jossa odotusarvo

$$\mu_i(\theta) = \exp\{\alpha + \beta x_i\}$$

riippuu kiinteästä selittävästä muuttujasta x_i ja parametrilla $\theta = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$. Johda aineistoa kuvaava tilastollinen malli ja parametrin θ uskottavuusfunktio, pistemäärä-funktio, havaittu informaatiomatriisi ja Fisherin informaatiomatriisi.

Huom.: Satunnaismuuttujan $Y \sim P(\mu)$ pistetodennäköisyysfunktio on $f(y; \mu) = \frac{1}{y!} \mu^y e^{-\mu}$, $y = 0, 1, \dots$, $\mu > 0$. Lisäksi $E(Y) = \mu$ ja $\text{Var}(Y) = \mu$.

2. (Jatkoa HT:lle 3.4). (i) Johda parametrin $\theta = (\phi, \sigma^2)$ pistemäärä-funktio ja havaittu informaatiomatriisi.

(ii) Osoita, että parametrit ϕ ja σ^2 ovat ortogonaaliset.

3. Olkoon aineistoa $\mathbf{w} = (w_1, \dots, w_n)$ vastaava satunnaisvektori $\mathbf{W} = (W_1, \dots, W_n)$. Ositetaan $W_i = (Y_i, X_i)$ ($i = 1, \dots, n$) ja tarkastellaan monisteen yhtälössä (2.16) (s. 21) määritellyn lineaarisen regressiomallin epälineaarista yleistystä

$$Y_i = g(Z_i; \beta) + \varepsilon_i, \quad \beta \in B \subseteq \mathbb{R}^p, \quad \sigma^2 > 0,$$

jossa Z_i ($p \times 1$) on vektorin (\mathbf{W}_{i-1}, X_i) osavektori, $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n \sim \mathbf{N}(0, \sigma^2)$ ja $(\mathbf{W}_{i-1}, X_i) \perp \varepsilon_i$ kaikilla $i = 1, \dots, n$. Funktiolla $\beta \mapsto g(z; \beta)$ oletetaan olevan jatkuvat toisen kertaluvun osittaisderivaatat kaikilla $z \in \mathbb{R}^k$ (epälinearisessa tapauksessa selittävien muuttuja vektorin Z_i ja parametrivektorin β ei tarvitse olla samaa dimensiota).

(i) Johda parametrin $\theta = (\beta, \sigma^2)$ ehdollinen uskottavuusfunktio $L^{(c)}(\theta; \mathbf{w})$, kun ehdollisen mallin ja marginaalimallin yhteydessä tehdyt yleiset oletukset ovat voimassa (ks. moniste s. 20-21).

(ii) Osoita, että parametrin β SU-estimaatti $\hat{\beta}$ saadaan minimoimalla epälineaarinen jäännösumma-funktio

$$S(\beta) = \sum_{i=1}^n (y_i - g(z_i; \beta))^2$$

ja parametrin σ^2 SU-estimaatti $\hat{\sigma}^2$ saadaan kaavalla $\hat{\sigma}^2 = n^{-1} S(\hat{\beta})$.

Vihje: Kohdassa (i) voi käyttää HT:n 3.3 tulosta. Oleta kohdassa (ii), että funktio $S(\beta)$ minimoituu pisteessä $\beta = b$, tarkastele ehdollista log-uskottavuusfunktiota $l^{(c)}(\theta; \mathbf{w}) = \log L^{(c)}(\theta; \mathbf{w})$ ja johda erotukselle $l^{(c)}(b, \sigma^2; \mathbf{w}) - l^{(c)}(\beta, \sigma^2; \mathbf{w})$ ”sopiva” alaraja, johon voi soveltaa tunnetuksi oletettua epäyhtälöä $\log x \leq x - 1$, $x > 0$, jossa yhtäsuuruus pätee jos ja vain jos $x = 1$.

(jatkuu seuraavalla sivulla)

4. Jatkoa edelliselle. (i) Johda parametrin θ pistemääräfunktio ja havaittu informaatiomatriisi.

(ii) Johda esitys parametrin θ Fisherin informaatiomatriisille (olettaen tarvittavien momenttien äärellisyys) ja totea erityisesti parametrien β ja σ^2 ortogonaalisuus.