

Matematiikan ja tilastotieteen laitos  
Stokastiset differentiaaliyhtälöt  
Harjoitus 3 (06.10.2009 mennessä)

1. Olkoon  $(\tau_n)$  jono pysähdyshetkiä filtraation  $(\mathcal{F}_t)$  suhteen. Näytä, että

i)  $\tau_1 \wedge \tau_2$  on pysähdyshetki

ii)  $\tau_1 \vee \tau_2$  on pysähdyshetki

iii)  $\sup \tau_n$  on pysähdyshetki

2. Näytä, että jos  $(\mathcal{F}_t)$  on filtraatio, niin  $(\mathcal{F}_t^+)$  on oikealta jatkuva filtraatio, kun

$$\mathcal{F}_t^+ := \bigcap_{s>t} \mathcal{F}_s.$$

3. Olkoon aikajoukko  $T = \mathbb{N}$  ja  $(X_n)$  jokin satunnaiskulku. Jos  $\tau$  on pysähdyshetki  $X$ :n historian  $(\mathcal{H}_n)$  suhteen, niin voimme määritellä

$$\mathcal{H}_\tau := \sigma \{ \tau = n, X_0 = i_0, \dots, X_n = i_n \} : n \in \mathbb{N}, i_0, \dots, i_n \in S \}$$

Näytä, että tapahtuma  $A \in \mathcal{H}_\tau$  jos ja vain jos  $\{A \text{ ja } \tau \leq n\} \in \mathcal{H}_n$  jokaisella  $n \in \mathbb{N}$ .

Sanomme usein, että jokin joukko  $A$  on suljettu toimituksen suhteen, jos toimituksen arvo sisältyy joukkoon  $A$ . Esimerkiksi joukkoperhe  $\mathcal{G}$  on suljettu leikkauksen suhteen, jos  $A \cap B \in \mathcal{G}$  aina, kun  $A, B \in \mathcal{G}$ . Tällaista joukkoperhettä nimitetään  $\pi$ -systeemiksi.

Voimme määritellä, että tapahtumaperhe  $\mathcal{A}$  on *algebra*, jos se on suljettu komplementoinnin ja leikkauksen suhteen ja lisäksi se sisältää varman tapahtuman. Sanomme myös, että tapahtumaperhe  $\mathcal{D}$  on *Dynkinin systeemi*, jos se sisältää varman tapahtuman ja lisäksi  $\mathcal{D}$  on suljettu suhteellisen komplementoinnin ja numeroituvan monotonisen yhdisteen suhteen. Numeroituvalla monotonisella yhdisteellä tarkoitamme

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n, \text{ kun } A_n \subset A_{n+1}$$

ja suhteellisella komplementoinnilla toimitusta  $A \setminus B$ , kun  $B \subset A$ . Esimerkiksi todennäköisyysteorian kurssilla näytetään, että  $\mathcal{G}$  on  $\sigma$ -algebra jos ja vain jos  $\mathcal{G}$  on sekä  $\pi$ -systeemi että Dynkinin systeemi. Lisäksi tärkeä monotonisen luokan lause tai Dynkinin lemma sanoo, että jos  $\mathcal{G}$  on  $\pi$ -systeemi, niin  $\sigma(\mathcal{G})$  on  $\mathcal{G}$ :n virittämä Dynkinin systeemi, mitä usein merkitään  $\sigma(\mathcal{G}) = \lambda(\mathcal{G})$ . Tarvitsemme jatkossa näitä käsitteitä, joten harjoitteleme hieman.

4. Osoita seuraavat kaksi kohtaa.

*i)* Näytä, että

$$\pi(\mathcal{C}) := \bigcap \{ \mathcal{G} : \mathcal{C} \subset \mathcal{G}, \text{ ja } \mathcal{G} \text{ on } \pi\text{-systeemi} \}$$

on  $\pi$ -systeemi, jota nimitetään  $\mathcal{C}$ :n virittämäksi  $\pi$ -systeemiksi.

*ii)* Näytä, että jos  $(X_t)$  on reaaliarvoinen stokastinen prosessi, niin

$$\begin{aligned} \pi\{ \{X_t \leq x\} : t \in T, x \in \mathbb{R} \} \\ = \{ \{X_{t_1} \leq x_{t_1}, \dots, X_{t_n} \leq x_{t_n}\} : n \in \mathbb{N}_+, t_1, \dots, t_n \in T \} \end{aligned}$$

5. Olkoon  $X$  MP historiansa  $(\mathcal{H}_t)$  suhteen. Jos määrittelemme tulevaisuuden  $\mathcal{T}_t := \sigma\{X_s : s \geq t\}$ , niin voimme yleistää Markovin ominaisuuden muotoon

$$\mathbf{E}(Z | \mathcal{H}_t) = \mathbf{E}(Z | X_t)$$

aina, kun  $Z$  on rajoitettu satunnaismuuttuja, joka on  $\mathcal{T}_t$ -mitallinen. Näytä tästä seuraavat erikoistapaukset.

*i)*  $Z = f(X_s)$ , kun  $s \geq t$  ja  $f$  on rajoitettu ja mitallinen kuvaus.

*ii)*  $Z = [A_n]$ , kun tapahtuma

$$A_n = \{X_{s_1} \leq x_1, \dots, X_{s_n} \leq x_n\} \in \mathcal{T}_t$$

ja  $t < s_1 < s_2 < \dots < s_n$  (ainakin tapauksessa  $n = 2$ .)

Voit halutessasi myös miettiä, kuinka yleinen tapaus seuraa näistä.