

9. Algebrat

Monissa sovelluksissa törmätään moduleihin, joissa on modulirakenteen lisäksi määritelty sisäinen bilineaarinen kertolasku. Esimerkiksi matriiseja voidaan paitisi laskea yhteen ja kertoa luvuilla myös kertoa keskenään, ja matriisikertolasku on yhteensopiva sekä yhteenlaskun että skalaarikertolaskun kanssa. Tällaista rakennetta nimitetään algebraksi. Eri lähteissä algebran määritelmään saatetaan lisätä oletuksia kertolaskun ominaisuuksista: sen voidaan esimerkiksi vaatia olevan liitännäinen tai sillä voidaan olettaa olevan neutraalialkio. Tässä materiaalissa oletukset pidetään kuitenkin minimissään.

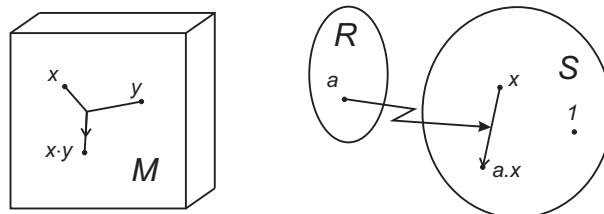
9.1. Perusominaisuudet.

MÄÄRITELMÄ 9.1. Olkoon R vaihdannainen rengas, ja olkoon A jokin R -moduli, jossa on määritelty R -bilineaarinen kertolasku $(x, y) \mapsto x \cdot y$ kaikilla $x, y \in A$. Tällaista modulia A nimitetään R -algebraksi. Jos kertolasku on liitännäinen tai vaihdannainen tai jos sillä on neutraalialkio, algebraa kutsutaan vastaavasti *liitännäiseksi*, *vaihdannaiseksi* tai *ykköselliseksi*.

Algebrassa on siis kolme laskutoimitusta: yhteenlasku, kertolasku ja skalaarikertolasku. Yhteenlasku on ryhmälaskutoimitus, osittelulait pätevät molemmille kertolaskuille, ja skalaarikertoimet menevät sisälle sekä summiin että tuloihin. Yleensä kertolaskua merkitään yksinkertaisesti xy jättämällä piste pois. Samoin skalaarikertolaskua voidaan merkitä $a.x = ax$. Jos skalaarikertolaskun ja algebran sisäisen kertolaskun sekoittuminen halutaan välttää, voidaan niille käyttää eri merkintöjä. Esimerkiksi seuraavat laskulait pätevät missä tahansa algebrassa:

$$\begin{aligned} (a + b)x &= ax + bx & a(x \cdot y) &= (ax) \cdot y = x \cdot (ay) \\ (x + y) \cdot z &= x \cdot z + y \cdot z & -(x \cdot y) &= (-x) \cdot y = x \cdot (-y) \\ a(x + y) &= ax + ay & 0_R \cdot x &= 0_A \cdot x = x \cdot 0_A = 0_A. \\ (-1) \cdot x &= -x \end{aligned}$$

Liitännäisen ja ykkösellisen algebran kertolasku täyttää renkaan kertolaskun ehdot, joten tällaista algebraa voidaan pitää renkaana (ei välttämättä vaihdannaisena), jossa on lisäksi määritelty skalaarikertolasku. Toisaalta jokainen vaihdannainen rengas R on R -moduli oman sisäisen kertolaskunsa suhteen, ja vaihdannainen rengas R onkin liitännäinen, vaihdannainen ja ykkösellinen R -algebra.



KUVA 15. Algebra on moduli M , jossa on määritelty bilineaarinen kertolasku. Liitännäinen ja ykkösellinen algebra voidaan nähdä myös renkaana S , jossa on määritelty toisen renkaan skalaarikertolasku.

Esimerkkejä algebroista:

- Olkoon R rengas. Neliömatriisien modulissa $R^{n \times n}$ voidaan määritellä tuttu matriisikertolasku, joka tekee kyseisestä modulista *matriisialgebran*.
- Polynomirenkaassa $R[X_1, \dots, X_n]$ kerroinrengas R voidaan samastaa vakiopolynomien kanssa. Tällöin skalaarikertolasku voidaan määritellä samalla säännöllä kuin polynomikertolasku, jolloin polynomirenkaasta tulee vaihdannainen *polynomialgebra*.
- Olkoon R mikä tahansa rengas, ei välttämättä vaihdannainen. Niin kuin ryhmien tapauksessa, R voidaan varustaa renkaan \mathbb{Z} skalaarikertolaskulla $n \cdot a = a + \dots + a$ (n kertaa). Jokainen rengas on siis \mathbb{Z} -algebra. Kuten ryhmillä, tämä on ainoa tapa, jolla \mathbb{Z} voi toimia renkaassa R , joten \mathbb{Z} -algebroiden teoria vastaa renkaiden teoriaa.
- Kuten yllä todettiin, vaihdannainen rengas R on R -algebra. Yleisemmin, jos R ja S ovat vaihdannaisia renkaita ja $f: R \rightarrow S$ on rengashomomorfismi, niin S voidaan varustaa skalaarikertolaskulla $a \cdot b = f(a) \cdot b$. Tällöin renkaasta S tulee R -algebra.
- Jos K on kunta, jokainen K -algebra A on vektoriavaruus. Tällöin voidaan puhua muun muassa algebran *dimensiosta*. Jos vektoriavaruudessa on lisäksi määritelty jokin lisärakenne, kuten normi tai topologia, voidaan vastaavasti puhua normillisista tai topologisista algebroista.
- Kompleksilukujen kunta \mathbb{C} on vektoriavaruutena samastettavissa tason \mathbb{R}^2 kanssa. Kompleksilukujen kertolasku on yhteensopiva avaruuden \mathbb{R}^2 vektorilaskutoimitusten kanssa, joten \mathbb{C} on kaksiulotteinen \mathbb{R} -algebra.
- Olkoon M jokin R -moduli. Modulin M sisäisten lineaarikuvausten modulista $\text{End}_R(M) = \text{Hom}_R(M, M)$ tulee R -algebra, kun kertolaskuksi valitaan kuvausten yhdistäminen. Tätä algebraa kutsutaan modulin M *endomorfismialgebraksi*.

Algebroiden ali- ja tekijästruktuurit sekä algebroiden väliset homomorfismit määritellään luonnollisella tavalla niin, että ne säilyttävät sekä modulirakenteen että algebran kertolaskun.

MÄÄRITELMÄ 9.2. Annetun R -algebran A alimoduli B on *R -alialgebra*, jos se on modulin A alimoduli ja toteuttaa ehdon

$$x \cdot y \in B \quad \text{kaikilla } x, y \in B.$$

Alimodulia I kutsutaan *R -ideaaliksi*, jos

$$a \cdot x \in I \quad \text{ja} \quad x \cdot a \in I \quad \text{kaikilla } a \in A \text{ ja } x \in I.$$

Algebran A ideaalin I suhteen voidaan muodostaa *tekijäalgebra* A/I kuten minkä tahansa modulin yhteydessä. Tekijäalgebran kertolasku toteuttaa kaavan $(a + I) \cdot (b + I) = ab + I$. Se, että tekijärakenteen kertolasku on hyvin määritelty, voidaan todistaa aivan samoin kuin renkaiden yhteydessä, koska todistuksessa ei käytetä A :n kertolaskun liitännäisyyttä eikä ykkösalkiota.

MÄÄRITELMÄ 9.3. Olkoot A ja B jotkin kaksi R -algebraa. Lineaarikuvausta $\varphi: A \rightarrow B$ kutsutaan *R -algebrahomomorfismiksi*, jos

$$\varphi(x \cdot y) = \varphi(x) \cdot \varphi(y) \quad \text{kaikilla } x, y \in A.$$

Jos A ja B ovat ykkösellisiä, kuvaukselta φ vaaditaan lisäksi, että $\varphi(1_A) = 1_B$.

Algebrahomomorfismin ydin on ideaali, ja algebrahomomorfismeille pätee samanlainen homomorfialause kuin moduleille yleensä.

9.2. Algebrojen kannat. Jos jokin R -algebra on R -modulina vapaa, sitä kutsutaan *vapaaksi algebraksi*. Vapaalla algebralla on siis kanta. Osoittautuu, että kannan alkioiden kertotaulu määrittää täysin koko algebran kertolaskun.

LAUSE 9.4. *Olkoon A vapaa R -algebra, jolla on kanta B .*

- i) *Algebra A on liitännäinen, jos ja vain jos $(ab)c = a(bc)$ kaikilla kannan alkioilla $a, b, c \in B$.*
- ii) *Algebralla A on ykkösalkio 1 , jos ja vain jos $1 \cdot a = a$ kaikilla $a \in B$.*
- iii) *Algebra A on vaihdannainen, jos ja vain jos $ab = ba$ kaikilla $a, b \in B$.*

TODISTUS. Tarkastellaan esimerkiksi kohtaa (iii) ja oletetaan, että kannan alkioit ovat keskenään vaihdannaisia. Olkoot $x, y \in A$ mielivaltaisia alkioita. Ne voidaan kirjoittaa kanta-alkioiden lineaarikombinaatioina muodossa $x = \sum_i x_i b_i$ ja $y = \sum_j y_j b_j$. Algebrakertolaskun bilineaarisuuden avulla saadaan

$$\begin{aligned} x \cdot y &= \sum_i x_i b_i \cdot \sum_j y_j b_j = \sum_i x_i \left(\sum_j y_j (b_i \cdot b_j) \right) = \sum_{i,j} x_i y_j (b_i \cdot b_j) \\ &= \sum_{i,j} x_i y_j (b_j \cdot b_i) = \sum_j y_j \left(\sum_i x_i (b_j \cdot b_i) \right) = \sum_j y_j b_j \cdot \sum_i x_i b_i = y \cdot x. \end{aligned}$$

Algebra on siis vaihdannainen. Huomaa, että yllä käytettiin hyväksi kerroinrenkaan vaihdannaisuutta. Väitteen toinen suunta pätee selvästi, ja muut väitteet todistetaan samalla tavalla. \square

LAUSE 9.5. *Olkoon A vapaa R -algebra, jolla on kanta B . Oletetaan lisäksi, että C on jokin toinen R -algebra, ja $\varphi: A \rightarrow C$ on R -lineaarinen kuvaus. Tällöin kuvaus φ on algebrahomorfismi, jos ja vain jos kaikille kannan alkioille $a, b \in B$ pätee $\varphi(a \cdot b) = \varphi(a) \cdot \varphi(b)$.*

TODISTUS. Olkoot $x = \sum_i x_i b_i$ ja $y = \sum_j y_j b_j$ algebran A mielivaltaisia alkioita. Koska kuvaus φ on lineaarinen ja algebrakertolasku on bilineaarinen, saadaan

$$\begin{aligned} \varphi(x \cdot y) &= \varphi \left(\sum_{i,j} x_i y_j (b_i \cdot b_j) \right) = \sum_{i,j} x_i y_j \varphi(b_i \cdot b_j) = \sum_{i,j} x_i y_j (\varphi(b_i) \cdot \varphi(b_j)) \\ &= \sum_i x_i \varphi(b_i) \cdot \sum_j y_j \varphi(b_j) = \varphi(x) \cdot \varphi(y). \end{aligned}$$

Kuvaus φ on siis algebrahomorfismi. Väitteen toinen suunta pätee selvästi. \square

Olkoon A vapaa R -algebra, jolla on kanta B . Jokainen kannan alkioiden tulo $b_i \cdot b_j$ voidaan kirjoittaa kannan alkioiden lineaarikombinaationa muodossa

$$b_i \cdot b_j = \sum_k c_{ij}^k b_k.$$

Vakioita $c_{ij}^k \in R$ (tässä k on yläindeksi, ei potenssi) kutsutaan kyseisen algebran *rakennevakioiksi kannan B suhteen*. Kertolaskun bilineaarisuudesta seuraa, että rakennevakioiden tunteminen riittää algebran kertolaskun määrittämiseen, sillä

$$\sum_i x_i b_i \cdot \sum_j y_j b_j = \sum_{i,j} x_i y_j (b_i \cdot b_j) = \sum_{i,j,k} x_i y_j c_{ij}^k b_k. \quad (9.6)$$

Yllä oleva kaava antaa kannan alkioista muodostettujen lineaarikombinaatioiden tulon yleisessä tapauksessa. Kääntäen, rakennevakioiden perhe (c_{ij}^k) voidaan valita kullakin i ja j täysin mielivaltaisesti, ja kaava (9.6) määrittelee tällöin erään bilineaarisen kertolaskun. Kiteytetään nämä havainnot seuraavaan lauseeseen.

LAUSE 9.7. *Olkoon M vapaa R -moduli, jolla on kanta $B = \{b_i\}_{i \in I}$. Olkoon lisäksi $(c_{ij}^k)_{k \in I}$ jokin äärelliskantajainen perhe renkaan R alkioita kaikilla $i, j \in I$. Tällöin modulissa M voidaan määrittellä sellainen yksikäsitteinen R -bilineaarinen kertolasku, jonka rakennevakioiksi kannan B suhteen tulevat vakiot c_{ij}^k .*

ESIMERKKI 9.8. Tarkastellaan kaksikulotteista reaaliavaruutta \mathbb{R}^2 . Merkitään tämän avaruuden luonnollisen kannan vektoreita $1 = (1, 0)$ ja $i = (0, 1)$ ja määritellään kantavektorien kertotaulu seuraavasti:

$$\begin{array}{c|cc} \cdot & 1 & i \\ \hline 1 & 1 & i \\ i & i & -1 \end{array}$$

Kertotaulun perusteella syntyvä \mathbb{R} -algebra on selvästi ykkösellinen, liitännäinen ja vaihdannainen. Tällä tavoin määritellään *kompleksilukualgebra*, joka on siis kaksikulotteinen reaalikertoiminen algebra. Kompleksialgebran rakennevakiot on lueteltu alla olevassa taulukossa, missä on merkitty $c_{xy}^z = c_{xy}(z)$.

$$\begin{array}{c|cccc} (x, y) & (1, 1) & (1, i) & (i, 1) & (i, i) \\ \hline c_{xy}(1) & 1 & 0 & 0 & -1 \\ c_{xy}(i) & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array}$$

Koska kompleksialgebra on vaihdannainen ja jokaisella nollasta poikkeavalla alkioilla on käänteisalkio, kyseessä on kunta.

ESIMERKKI 9.9. *Kvaterniot.* William Hamilton¹⁶ löysi vuonna 1843 kertotaulun nelikulotteiselle reaalikertoimiselle algebralle \mathbb{H} , jonka hän risti kvaternioiksi¹⁷. Erityistä kvaternioalgebrassa on se, että kaikilla alkioilla on käänteisalkiot, joten jakolasku on mahdollista. Hamilton oli työskennellyt kauan tietynlaisen kolmiulotteisen reaalialgebran löytämiseksi, kun hän ollessaan kävelyllä Dublinissa äkkiä tajusi saavansa ideansa toimimaan, jos lisäisi mukaan neljännen ulottuvuuden. Hän innostui keksinnöstään niin, että kaiversi siltä seisomalta kvaterniokannan kertolaskusäännöt Broughamin sillan kiveykseen.

¹⁶William Rowan Hamilton, 1805–1865, irlantilainen fyysikko ja matemaatikko

¹⁷quaternion = nelikkö (lat.)

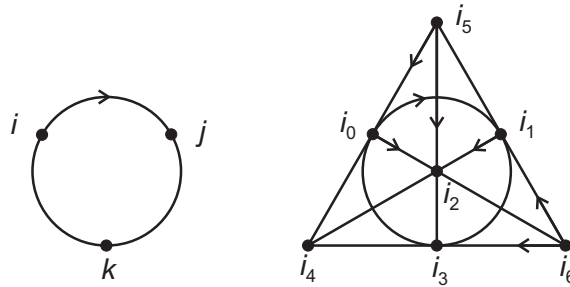
Jos kvaternioalgebran kantaa merkitään symboleilla $1, i, j$ ja k , kertotaulu näyttää tältä:

\cdot	1	i	j	k
1	1	i	j	k
i	i	-1	k	$-j$
j	j	$-k$	-1	i
k	k	j	$-i$	-1

Kertotaulusta nähdään, että kvaternioalgebra on liitännäinen ja ykkösellinen. Lisäksi jokaisella nolasta poikkeavalla alkiolla on käänteisalkio: esimerkiksi $(1 + j) \cdot \frac{1}{2}(1 - j) = 1$. Kvaternioalgebra ei kuitenkaan ole vaihdannainen, joten se ei ole kunta. Sen sijaan sitä nimitetään *jakoalgebraksi* (vrt. jakorengas). Kuten kompleksialgebrassa, jokainen ykkösalkiosta poikkeava kanta-alkio on luvun -1 neliöjuuri.

Kvaternioita käytettiin kolmiulotteisen reaaliavaruuden geometrian hahmotamiseen ennen vektoriavaruuden käsitteen syntyä; kvaternioiden avulla voidaan muun muassa muotoilla piste- ja ristitulo sekä kolmiulotteisen avaruuden kierrot. Hamiltonin alkuperäisenä tavoitteena olikin keksiä algebra, jossa kolmiulotteisia kiertoja voitaisiin kuvata kertolaskulla samaan tapaan kuin kompleksitasossa.

Normillinen algebra on sellainen, jonka taustalla olevassa vektoriavaruudessa voidaan määritellä kertolaskun kanssa yhteensopiva normi. (Esimerkiksi kompleksilukujen tavallinen normi on $|x + yi| = \sqrt{x^2 + y^2}$.) Voidaan osoittaa, että normillisia reaalisia jakoalgebroja on isomorfiaa vaille olemassa vain neljä: reaaliluvut \mathbb{R} , kompleksiluvut \mathbb{C} , kvaterniot \mathbb{H} sekä *oktonioalgebra* \mathbb{O} , joka on kahdeksanulotteinen epäliitännäinen jakoalgebra. Jos oktonioalgebran kantaa merkitään $\{1, i_0, \dots, i_6\}$, niin $\pm i_k$ on luvun -1 neliöjuuri jokaisella k .



KUVA 16. Kvaternioiden ja oktonioiden kertotaulut

Kvaternioiden ja oktonioiden kanta-alkioiden kertotaulut käyvät ilmi oheisesta kuvasta. Kahden kanta-alkion tulo on kolmas samalta viivalta löytyvä alkio. Nuolen suunta kertoo tulon etumerkin. Esimerkiksi kvaternioilla pätee $j \cdot i = -k$, ja oktonioilla on voimassa $i_0 \cdot i_1 = i_3$ ja $i_1 \cdot i_4 = -i_2$.

9.3. Ryhmä- ja monoidialgebrat. Olkoon $(G, *)$ jokin ryhmä, ja olkoon R rengas. Tarkastellaan vapaata R -modulia $R^{(G)}$. Tämän modulin luonnollisen kannan muodostavat alkiot e_g , missä $g \in G$, ja kukin näistä voidaan samastaa ryhmän alkion g kanssa. Koska kannan alkiot tällöin kuuluvat ryhmään G , niille voidaan määritellä luonnollinen kertolasku.

MÄÄRITELMÄ 9.10. *Ryhmäalgebra* RG on vapaa R -moduli $R^{(G)}$ varustettuna bilineaarisella kertolaskulla, joka toteuttaa ehdon $g \cdot h = g * h$ kaikilla kannan alkioilla $g, h \in G$.

Kahden ryhmäalgebran mielivaltaisen jäsenen tulo on

$$\sum_i a_i g_i \cdot \sum_j b_j h_j = \sum_{i,j} a_i b_j (g_i * h_j).$$

Ryhmäalgebrat ovat liitännäisiä ja ykkösellisiä, mikä seuraa ryhmäkertolaskun ominaisuuksista ja lauseesta 9.4. Samanlainen konstruktio voidaan tehdä lähtien liikkeelle ryhmän sijaan monoidista, jolloin tuloksena on monoidialgebra.

ESIMERKKI 9.11. Ryhmien esitysteoriassa tutkitaan homomorfismeja annetulta ryhmältä G jonkin vektoriavaruuden V kääntyvien lineaarikuvausten ryhmään $GL(V)$. Tällainen kuvaus määrittelee ryhmän G lineaarisen toiminnan avaruudessa V , ja sitä kutsutaan ryhmän *esitykseksi* avaruudessa V . Esityksistä – kuten toiminnoista yleensäkin – on se hyöty, että niitä tutkimalla saadaan paljon tietoa ryhmän rakenteesta.

Nykyisin on tapana sisällyttää esitysteoria modulien teoriaan käyttämällä hyväksi ryhmäalgebran käsitettä. Olkoon V jokin K -kertoiminen vektoriavaruus, ja olkoon $\varphi: G \rightarrow GL(V)$ ryhmähomomorfismi, jolloin $\varphi(g)$ on kääntyvä lineaarikuvaus jokaisella $g \in G$. Koska ryhmäalgebra KG on liitännäinen ja ykkösellinen, sitä voidaan pitää renkaana, joka ei kuitenkaan ole vaihdannainen, ellei G ole vaihdannainen. Avaruuteen V voidaan nyt määritellä renkaan KG kanta-alkioiden vasemmanpuoleinen toiminta kaavalla

$$g \cdot x = \varphi(g)(x).$$

Laajentamalla tämä toiminta lineaarisesti koko renkaan KG vasemmaksi toiminnaksi avaruudesta V tulee vasen KG -moduli.

Jokaista esitystä φ vastaa nyt yksikäsitteisesti jokin KG -moduli, ja esitysteoriasta tutut käsitteet voidaan ilmaista modulikäsitteiden avulla. Esimerkiksi esitys on jaoton, jos ja vain jos vastaavalla modulilla ei ole aitoja epätriviaaleja alimoduleja, ja kaksi esitystä ovat keskenään ekvivalentit, jos ja vain jos vastaavat modulit ovat isomorfiset.

9.4. Polynomialalgebrat. Polynomit muodostavat renkaita, joissa voidaan määritellä luonnollinen skalaarikertolasku. Tähän asti polynomeja on käsitelty tässä materiaalissa varsin epämuodollisesti. Esitetään tässä yhteydessä eräs tapa konstruoida muodollisesti R -kertoiminen polynomialalgebra. Konstruktio toimii samalla esimerkkinä vapaiden modulien käytöstä.

Olkoon R rengas ja $I = \{1, 2, \dots, n\}$ äärellinen indeksijoukko. Ruvetaan määrittämään polynomialalgebraa $R[X_1, \dots, X_n]$, joka koostuu R -kertoimisista $n:n$ muuttujan polynomeista. Tarkastellaan ensin tulomonoidia $M_n = \mathbb{N}^n$, joka koostuu jonoista $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_n)$, missä $\nu_i \in \mathbb{N}$ jokaisella i . Jonojen yhteenlasku määritellään pisteittäin.

Monoidi M_n sisältää konstruoitavan polynomialalgebran monomit. Ryhdytään kirjoittamaan mielivaltainen alkio $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_n) \in M_n$ muodossa

$$X^\nu = X_1^{\nu_1} X_2^{\nu_2} \dots X_n^{\nu_n}.$$

Jokaisesta jonon ν komponentista ν_i tulee siis muuttujan X_i muodollinen eksponentti. Jos jokin ν_i on nolla, voidaan vastaava X_i^0 jättää merkitsemättä tuloon. Tällöin $X^{e_i} = X_i$, missä $e_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$ (ykkönen i :nnellä paikalla). Kahden jonon μ ja ν summa vastaa nyt muodollista vaihdannaista tuloa:

$$\mu + \nu = X^{\mu+\nu} = X_1^{\mu_1+\nu_1} X_2^{\mu_2+\nu_2} \dots X_n^{\mu_n+\nu_n}.$$

Esimerkiksi $(2, 1, 0) + (0, 1, 1) = X_1^2 X_2 \cdot X_2 X_3 = X_1^2 X_2^2 X_3$.

Tarkastellaan sitten monoidialgebraa $P_R(I) = RM_n$. Sen alkioina ovat monoidin M_n alkioiden R -kertoimiset lineaarikombinaatiot

$$\sum_{\nu} a_{\nu} X^{\nu}, \quad \text{missä } a_{\nu} \in R \text{ ja } \nu \in M_n.$$

Kanta-alkioiden kertolasku saadaan monoidin M_n laskutoimituksesta:

$$X^{\mu} \cdot X^{\nu} = X^{\mu+\nu} = X_1^{\nu_1+\mu_1} \dots X_n^{\nu_n+\mu_n},$$

ja kahden yleisen alkion tulo on

$$\sum_{\nu} a_{\nu} X^{\nu} \cdot \sum_{\mu} b_{\mu} X^{\mu} = \sum_{\nu, \mu} a_{\nu} b_{\mu} X^{\nu+\mu}.$$

Huomaa, että algebraan siirryttäessä monoidin yhteenlasku muuttuu algebran kertolaskuksi ja samalla monoidin nolla-alkiosta $X^0 = (0, \dots, 0)$ tulee algebran ykkösalkio.

MÄÄRITELMÄ 9.12. Monoidialgebra $P_R(I)$ on R -kertoiminen n :n muuttujan *polynomialgebra*. Se on liitännäinen, vaihdannainen ja ykkösellinen R -algebra, ja sitä merkitään $R[X_1, \dots, X_n]$. Monoidin M_n alkioita kutsutaan *monomeiksi*.

Polynomialgebra koostuu monomien lineaarikombinaatioista. Tyhjä lineaarikombinaatio on algebran nolla-alkio, ja sitä nimitetään *nollapolynomiksi*. Ykkösalkio on monoidin M_n nolla-alkio $X^0 = (0, \dots, 0)$. Monomin X^{ν} aste on eksponenttien summa $\sum_i \nu_i$, ja polynomien aste on suurin sen sisältämän monomin aste. Nollapolynomien asteeksi määritellään $-\infty$. Esimerkiksi monomin $X_2^5 X_3$ aste on $5 + 1 = 6$. Polynomien f astetta merkitään $\deg(f)$.

Polynomia, jonka aste on 0 tai $-\infty$, nimitetään *vakiopolynomiksi* tai *vakioksi*. Kuvaus $\eta: a \mapsto aX^0$ on bijektio renkaan R ja vakiopolynomien välillä, ja sen avulla kerroinrenkas voidaan samastaa vakioiden kanssa. Kuvaus η on myös rengashomomorfismi, mistä seuraa, että renkaan skalaarikertolasku yhtyy vakiopolynomien kertolaskuun. Erityisesti η kuvaa renkaan ykkösalkion algebran ykkösalkioksi.

Polynomialgebralle pätee seuraava universaaliominaisuus.

LAUSE 9.13. *Olkoon R rengas ja A jokin liitännäinen, vaihdannainen ja ykkösellinen R -algebra. Olkoon lisäksi (x_1, \dots, x_n) jono A :n alkioita. Tällöin on olemassa yksikäsitteinen algebrahomomorfismi $\varphi: R[X_1, \dots, X_n] \rightarrow A$, jolle pätee $\varphi(X_i) = x_i$ jokaisella i .*

TODISTUS. Koska algebra A on liitännäinen ja ykkösellinen, se on kertolaskunsa suhteen monoidi. Määritellään kuvaus $g: M_n \rightarrow A$ kaavalla

$$g(X^{\nu}) = x_1^{\nu_1} \dots x_n^{\nu_n}.$$

Kuvaus g on monoidihomomorfismi monoidilta M_n algebran A multiplikaatiiviselle monoidille, sillä

$$\begin{aligned} g(X^\mu \cdot X^\nu) &= g(X^{\mu+\nu}) = x_1^{\mu_1+\nu_1} \cdots x_n^{\mu_n+\nu_n} \\ &= (x_1^{\mu_1} \cdots x_n^{\mu_n}) \cdot (x_1^{\nu_1} \cdots x_n^{\nu_n}) = g(X^\mu) \cdot g(X^\nu), \end{aligned}$$

ja $g(X^0) = x_1^0 \cdots x_n^0 = 1_A$. (Tässä käytettiin hyväksi A :n vaihdannaisuutta.)

Koska $R[X_1, \dots, X_n]$ on vapaa moduli, jonka kanta on M_n , vapaan modulin universaaliominaisuudesta seuraa, että on olemassa yksikäsitteinen R -lineaarinen kuvaus $\varphi: R[X_1, \dots, X_n] \rightarrow A$, jolle pätee $\varphi(X^\nu) = g(X^\nu)$ kaikilla $X^\nu \in M_n$. Lauseen 9.5 nojalla lineaarikuvaus φ on lisäksi algebrhomomorfismi, sillä kannan alkiolla pätee

$$\varphi(X^\nu \cdot X^\mu) = g(X^\nu \cdot X^\mu) = g(X^\nu) \cdot g(X^\mu) = \varphi(X^\nu) \cdot \varphi(X^\mu).$$

Lisäksi jokaisella i pätee $\varphi(X_i) = g(X^{e_i}) = x_i$.

Olkoon sitten φ' toinen algebrhomomorfismi, joka toteuttaa lauseen oletukset. Koska φ' säilyttää kertolaskun, täytyy päteä

$$\varphi'(X^\nu) = \varphi'(X_1^{\nu_1} \cdots X_n^{\nu_n}) = \varphi'(X_1)^{\nu_1} \cdots \varphi'(X_n)^{\nu_n} = x_1^{\nu_1} \cdots x_n^{\nu_n}.$$

Näin ollen kuvaukset φ' ja φ yhtyvät monoidin M_n alkiolla, joten φ :n yksikäsitteisyydestä seuraa $\varphi' = \varphi$. \square

MÄÄRITELMÄ 9.14. Edellisen lauseen kuvausta φ kutsutaan algebran A alkioihin x_1, \dots, x_n liittyväksi *sijoitushomomorfismiksi*. Polynomin $f = \sum_\nu a_\nu X^\nu$ arvo sijoitushomomorfismissa on

$$\varphi(f) = \sum_\nu a_\nu x^{\nu_1} \cdots x^{\nu_n}.$$

Tätä arvoa merkitään myös $f(x_1, \dots, x_n)$.

Sijoitushomomorfismin avulla voidaan määritellä algebran A *polynomifunktio* $(x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n)$. Tässä kohdassa on syytä huomata ero polynomin ja sen määräämän polynomifunktion välillä. Olkoon esimerkiksi $f = X^2 + X \in \mathbb{Z}_2[X]$. Nyt f ei ole nollapolynomi, mutta $f(x) = 0$ kaikilla $x \in \mathbb{Z}_2$, eli f :n määräämä funktio algebrassa \mathbb{Z}_2 on nollafunktio.

Jos $\varphi: R[X] \rightarrow A$ on alkioon $\alpha \in A$ liittyvä sijoitushomomorfismi ja $\varphi(f) = 0$, alkioita α nimitetään polynomin f *juureksi*. Polynomifunktion käsitteen avulla ilmaistuna α on polynomin f juuri, jos se on funktion $x \mapsto f(x)$ nollakohta eli $f(\alpha) = 0$.

Tässä luvussa määriteltiin polynomit äärellisen muuttujajoukon suhteen. On myös mahdollista valita indeksijoukko I äärettömäksi. Tällöin monomimonoidi $M_I = \mathbb{N}^{(I)}$ koostuu alkioperheistä, joissa on vain äärellinen määrä nollasta poikkeavia alkiota. Muuten konstruktio etenee aivan samalla tavalla.

9.5. Lien algebrat. Lien algebrat tarjoavat tärkeän esimerkin epäliitännäisistä algebroista. Useimmiten Lien algebrat esiintyvät Lien ryhmien yhteydessä, jotka puolestaan kuvaavat jatkuvien objektien symmetrioita; eräs esimerkki on

ympyrän symmetriaryhmä. Lien ryhmillä on paljon käyttöä paitsi puhtaan matematiikan puolella myös teoreettisessa fysiikassa. Toisaalta Lien algebroja käytetään myös muun muassa Lie-tyypin äärellisten yksinkertaisten ryhmien tutkimiseen.

MÄÄRITELMÄ 9.15. Olkoon \mathfrak{L} jokin K -vektoriavaruus. Oletetaan, että avaruudessa \mathfrak{L} on määritelty bilineaarinen tulo $(x, y) \mapsto [xy]$, jolle pätee

$$(LA1) \quad [xx] = 0 \text{ kaikilla } x \in \mathfrak{L}$$

$$(LA2) \quad [x[yz]] + [y[zx]] + [z[xy]] = 0 \text{ kaikilla } x, y, z \in \mathfrak{L}.$$

Tällöin avaruutta \mathfrak{L} kutsutaan *Lien algebraksi*.

Ehtoa (LA1) nimitetään *alternoiivuudeksi* ja ehtoa (LA2) *Jacobin identiteetiksi*. Lien algebran kertolasku ei yleensä ole liitännäinen eikä vaihdannainen. Sen sijaan ehdon (LA1) ja kertolaskun bilineaarisuuden perusteella pätee

$$0 = [(x + y)(x + y)] = [xx] + [xy] + [yx] + [yy] = [xy] + [yx],$$

mistä seuraa

$$(LA1') \quad [xy] = -[yx] \text{ kaikilla } x, y \in V.$$

Viimeksi mainittu ehto on nimeltään *antisymmetrisyys*. Jos kerroinkunnan karakteristika ei ole 2, ehdot (LA1) ja (LA1') ovat yhtäpitäviä: tällöin nimittäin ehto (LA1) saadaan asettamalla $x = y$ yhtälössä $[xy] = -[yx]$.

Liitännäisten algebroyden avulla voidaan tuottaa runsaasti esimerkkejä Lien algebroista. Olkoon A jokin liitännäinen K -algebra, esimerkiksi K -kertoimisten neliömatriisien muodostama algebra. *Lien kommutaattori* määritellään kaavalla

$$[x, y] = xy - yx \quad \text{kaikilla } x, y \in A.$$

Algebrasta A tulee Lien algebra kertolaskun $(x, y) \mapsto [x, y]$ suhteen. Tämä kertolasku on nimittäin selvästi bilineaarinen, ja sille pätee ehto (LA1). Jacobin identiteetin tarkistamiseksi todetaan, että

$$\begin{aligned} [x, [y, z]] &= [x, yz - zy] = (xyz - xzy) - (yzx - zyx) \\ [y, [z, x]] &= [y, zx - xz] = (yzx - yxz) - (zxy - xzy) \\ [z, [x, y]] &= [z, xy - yx] = (zxy - zyx) - (xyz - yxz). \end{aligned}$$

Kun lasketaan yllä olevat lausekkeet yhteen, saadaan tulokseksi 0. Liitännäisyyttä käytettiin siihen, että kolminkertaiset tulot voitiin kirjoittaa ilman sulkeita.

ESIMERKKI 9.16. Palautetaan mieleen, että matriisin x jälki on sen diagonaalialkioiden summa: $\text{tr } x = \sum_i x_{ii}$. Tarkastellaan joukkoa

$$\mathfrak{sl}_n(\mathbb{R}) = \{x \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid \text{tr } x = 0\}.$$

Koska $\mathfrak{sl}_n(\mathbb{R})$ on lineaarikuvauksen $\text{tr}: \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$ ydin, se on liitännäisen algebran $\mathbb{R}^{n \times n}$ aliavaruus, joka ei kuitenkaan ole suljettu matriisikertolaskun suhteen (paitsi jos $n = 1$). Toisaalta, jos tarkastellaan avaruutta $\mathbb{R}^{n \times n}$ Lien algebrana kertolaskun $[x, y]$ suhteen, voidaan osoittaa, että $\mathfrak{sl}_n(\mathbb{R})$ on Lien alialgebra. Kaikille matriiseille

$x, y \in \mathbb{R}^{n \times n}$ nimittäin pätee

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(xy - yx) &= \sum_{i=1}^n \left(\sum_{k=1}^n x_{ik}y_{ki} - \sum_{k=1}^n y_{ik}x_{ki} \right) \\ &= \sum_{i,k=1}^n x_{ik}y_{ki} - \sum_{i,k=1}^n x_{ki}y_{ik} = 0. \end{aligned}$$

Lien algebraa $\mathfrak{sl}_n(\mathbb{R})$ nimitetään (reaalikertoimiseksi) n -ulotteiseksi erityiseksi lineaariseksi algebraksi.

Jos liitännäinen algebra A on myös vaihdannainen, niin kommutaattori $[x, y]$ on nolla kaikilla $x, y \in A$. Tämä ominaisuus otetaan Lien algebran vaihdannaisuuden määritelmäksi.

MÄÄRITELMÄ 9.17. Lien algebraa \mathfrak{L} kutsutaan *vaihdannaiseksi*, jos $[xy] = 0$ kaikilla $x, y \in \mathfrak{L}$.

Huomaa, että Lien algebran vaihdannaisuus ei ole sama asia kuin yleisen algebran vaihdannaisuus. Jos kerroinkunnan karakteristika ei ole 2, niin Lien algebra \mathfrak{L} on vaihdannainen, jos ja vain jos $[xy] = [yx]$ pätee kaikilla $x, y \in \mathfrak{L}$ eli \mathfrak{L} on vaihdannainen algebra. Kuitenkin karakteristikan ollessa 2 ehto $[xy] = [yx]$ seuraa suoraan ehdosta (LA1') eikä \mathfrak{L} silti ole välttämättä vaihdannainen Lien algebra.

LAUSE 9.18. *Jokainen yksiulotteinen Lien algebra on vaihdannainen.*

TODISTUS. Oletetaan, että \mathfrak{L} on yksiulotteinen K -kertoiminen Lien algebra. Olkoon v jokin nollasta poikkeava vektori. Avaruus \mathfrak{L} on nyt vektorin v virittäjä, joten jokainen alkio on muotoa av , missä $a \in K$. Alternoivuudesta seuraa $[(av)(bv)] = ab[vv] = 0$ kaikilla $a, b \in K$, joten \mathfrak{L} on vaihdannainen. \square

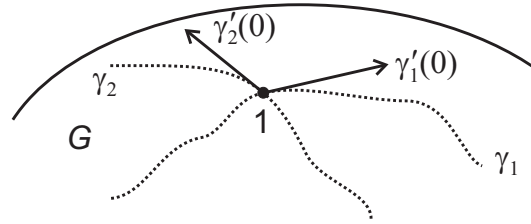
ESIMERKKI 9.19. Lien algebrat liittyvät läheisesti *Lien ryhmiin*. Tarkastellaan esimerkkinä Lien ryhmästä jotain reaalikertoimista matriisiryhmää $G \leq \operatorname{GL}_n(\mathbb{R})$. Tämän ryhmän matriiseja voidaan ajatella avaruuden \mathbb{R}^{n^2} vektoreina, jolloin ryhmässä määritellyille funktioille ja poluille voidaan määritellä raja-arvot ja derivaatat tavalliseen tapaan.

Olkoon $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow G$ derivoituva funktio, jolle pätee $\gamma(0) = 1$ (ykkösmatriisi). Tämä γ on neutraalialkion kautta kulkeva *polku*. Derivaatta $\gamma'(0) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ määrää polun *tangenttivektorin* neutraalialkion kohdalla. Voidaan osoittaa, että kaikkien neutraalialkion kautta kulkevien polkujen tangenttivektorit muodostavat avaruuden $\mathbb{R}^{n \times n}$ aliavaruuden \mathfrak{g} . Tämä *tangenttiavaruus* on lisäksi suljettu Lien kommutaattorin suhteen, joten se on Lien algebra. Sitä kutsutaan *ryhmän G Lien algebraksi*. Kommutaattorilla on läheinen yhteys konjugointiin ryhmässä G .

Jos $x \in \mathfrak{g}$, eli x on jonkin neutraalialkion kautta kulkevan polun γ derivaatta, pätee derivaatan määritelmän mukaan

$$\gamma(t) = 1 + tx + t\epsilon(t),$$

missä $|\epsilon(t)| \rightarrow 0$, kun $t \rightarrow 0$. Polulla γ olevia ryhmän alkioita voidaan siis approksimoida Lien algebran alkion tx avulla, kun t on riittävän pieni. Tämän vuoksi Lien algebraa nimitetään joskus ryhmän *virittäväksi* algebraksi. Toisaalta yllä olevan

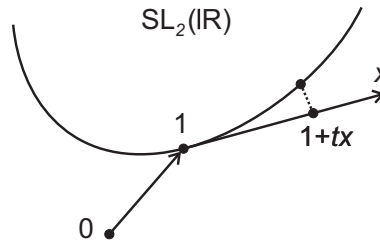
KUVA 17. Lien ryhmän G tangenttivektoreita

kaavan alkioita tx voidaan ajatella infinitesimaalisena ryhmän alkiona, ja Lien algebraa nimitetäänkin joskus *infinitesimaaliseksi ryhmäksi*, vaikka todellisuudessa Lien algebralla ei ole ryhmän rakennetta.

Esimerkiksi erityinen lineaarinen algebra $\mathfrak{sl}_n(\mathbb{R})$ (ks. esimerkki 9.16) on erityisen lineaarisen ryhmän $SL_n(\mathbb{R})$ Lien algebra. Ryhmään $SL_n(\mathbb{R})$ kuuluvat sellaiset $n \times n$ -matriisit, joiden determinantti on 1. Jos $x \in \mathfrak{sl}_2(\mathbb{R})$, niin x on muotoa $\begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix}$, ja

$$\det(1 + tx) = \begin{vmatrix} 1 + ta & tb \\ tc & 1 - ta \end{vmatrix} = 1 - t^2(a^2 + bc).$$

Jos parametri t on infinitesimaalisen pieni, toisen potenssin t^2 sisältävä termi voidaan jättää huomiotta. Tällöin huomataan, että matriisin $1 + tx$ determinantti on erittäin lähellä ykköstä, joten kyseinen matriisi approksimoi jotain ryhmän $SL_2(\mathbb{R})$ alkioita.

KUVA 18. Matriisi $1 + tx$ on lähellä ryhmää $SL_2(\mathbb{R})$.

Yleisessä tapauksessa Lien ryhmät voivat olla mitä tahansa derivoituvia monistoja. Tällöin tangenttivektorit voidaan määritellä samaan tapaan kuin matriisien tapauksessa. Tangenttivektorien Lien kertolaskua ei kuitenkaan saada suoraan matriisialgebran kommutaattorina, vaan se on johdettava muulla tavalla.