

1. Laske seuraavien matriisien käänteismatriisit Gaussin–Jordanin menetelmällä. Tarkista tulos kertolaskulla

$$(a) \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}, \quad (b) \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

*Ratkaisu.* (a)

$$\begin{aligned} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 5 & 0 & 1 \end{array} \right] &\xrightarrow{R_2-2R_1} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1+3R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & -1 & -2 & 1 \end{array} \right] \\ &\xrightarrow{(-1)\cdot R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \end{array} \right], \end{aligned}$$

jolloin käänteismatriisi on olemassa (vasemmalle puolelle saatiin  $I_2$ ) ja tämä voidaan lukea nyt oikealta puolelta:

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}.$$

Tarkistusta varten vetoamme nyt seuraavaan tulokseen

**Lause 0.1.** *Jos  $A$  ja  $B$  ovat  $n \times n$ -matriiseja ja  $AB = I$ , niin  $A$  ja  $B$  ovat säännöllisiä ja  $B = A^{-1}$ .*

Tämä todistetaan helposti käyttämällä tietoa, että

$$A \text{ on säännöllinen} \iff \det A \neq 0,$$

sekä determinantin tulokaavaa

$$\det(AB) = \det(A) \det(B).$$

Tarkastus.

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot (-5) + 3 \cdot 2 & 1 \cdot 3 + 3 \cdot (-1) \\ 2 \cdot (-5) + 5 \cdot 2 & 2 \cdot 3 + 5 \cdot (-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

OK.

(b)

$$\left[ \begin{array}{cc|cc} 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{(-1)\cdot R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right],$$

jolloin

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Tarkastus.

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \cdot 0 + (-1)(-1) & 0 \cdot 1 - 1 \cdot 0 \\ 1 \cdot 0 + 0 \cdot (-1) & 1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

OK. □

2. Olkoon  $B$  matriisi kokoa  $3 \times 3$ . Merkitään  $B'$ :lla sitä matriisia, joka syntyy matriisista  $B$  rivioperaation  $R_3 + 2R_1$  seurauksena. Muodosta sellainen matriisi  $C$ , että  $B' = CB$ . Onko  $C$  kääntyvä? Miksi?

*Ratkaisu.* Palautetaan mieleen alkeismuunnosten ja alkeismatriisien välinen yhteys. Olkoon  $\varepsilon$  tarkasteltava alkeismuunnos ja merkitään  $E = \varepsilon(I)$ , samainen alkeismuunnos sovellettuna identiteettimatriisiin. Jos  $A$  on  $m \times n$ -matriisi ja  $E = \varepsilon(I)$  on  $m \times m$ -alkeismatriisi, niin pätee

$$EA = \varepsilon(A),$$

ts.  $EA$ -matriisi, joka saadaan tekemällä  $A$ :han alkeismuunnos  $\varepsilon$ . Suoritetaan sitten alkeismuunnos

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3+2R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ja merkitään

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

jolloin ylläolevan mukaan  $C$  on alkeismatriisi (erityisesti siten kääntyvä) ja

$$CB = B'.$$

□

3. Tarkista lohkomatriisien avulla, että seuraavat yhtälöt ovat tosia:

$$(a) \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} A^{-1} & -A^{-1}BD^{-1} \\ 0 & D^{-1} \end{bmatrix},$$

$$(b) \begin{bmatrix} I & B \\ C & I \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} (I - BC)^{-1} & -(I - BC)^{-1}B \\ -C(I - BC)^{-1} & I + C(I - BC)^{-1}B \end{bmatrix}$$

*Ratkaisu.* (a)

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & D \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A^{-1} & -A^{-1}BD^{-1} \\ 0 & D^{-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} AA^{-1} + B \cdot 0 & A \cdot (-A^{-1})BD^{-1} + BD^{-1} \\ 0 \cdot A^{-1} + D \cdot 0 & 0 \cdot (-A)^{-1}BD^{-1} + DD^{-1} \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} I & -I \cdot BD^{-1} + BD^{-1} \\ 0 & I \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I & 0 \\ 0 & I \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

(b)

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} I & B \\ C & I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} (I - BC)^{-1} & -(I - BC)^{-1}B \\ -C(I - BC)^{-1} & I + C(I - BC)^{-1}B \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} I \cdot (I - BC)^{-1} - BC(I - BC)^{-1} & -(I - BC)^{-1}B + B + BC(I - BC)^{-1}B \\ C \cdot (I - BC)^{-1} - C(I - BC)^{-1} & -C(I - BC)^{-1}B + I + C(I - BC)^{-1}B \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} (I - BC)(I - BC)^{-1} & -(I - BC)(I - BC)^{-1}B + B \\ 0 & I \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} I & -B + B \\ 0 & I \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} I & 0 \\ 0 & I \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

□

4. Laske seuraavien matriisien käänteismatriisit Gaussin–Jordanin menetelmällä.

$$(a) \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & -1 \end{bmatrix}, \quad (b) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

*Ratkaisu.* (a)

$$\begin{aligned} & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 - 2R_1} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 2 & 1 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 - 2R_1} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 2 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & 0 & -2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 - \frac{4}{7}R_2} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 2 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{7} & -\frac{4}{7} & -\frac{6}{7} & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{-7R_3} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 2 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 6 & -7 \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 - 2R_3} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 0 & -7 & -14 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 6 & -7 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 + R_3} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & 0 & 4 & 7 & -7 \\ 0 & 7 & 0 & -7 & -14 & 14 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 6 & -7 \end{array} \right] \xrightarrow{\frac{1}{7}R_2} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & 0 & 4 & 7 & -7 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 6 & -7 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 + 2R_2} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & 3 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 6 & -7 \end{array} \right], \end{aligned}$$

mistä päätellään, että  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -3 \\ -1 & -2 & 2 \\ 4 & 6 & -7 \end{bmatrix}$ .

(b)

$$\begin{aligned} & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 - R_1} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 + R_2} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{\frac{1}{2}R_3} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right] \xrightarrow{R_2 - R_3} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right] \xrightarrow{(-1)R_2} \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 - R_2} \\ & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right], \end{aligned}$$

joten  $A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$ . □

5. (a) Todista: jos  $A$  on kääntyvä matriisi ja  $AB = 0$ , niin välttämättä  $B = 0$

(b) Konstruoi (ei-kääntyvä)  $3 \times 3$ -matriisi  $A \neq 0$  ja matriisi  $B \neq 0$ , joille  $AB = 0$ .

*Ratkaisu.* (a) Koska  $A$  on kääntyvä, sillä on olemassa käänteismatriisi  $A^{-1}$ .

Kerrotaan tällä yhtälöä  $AB = 0$  puolittain vasemmalta, jolloin saadaan

$$A^{-1} \cdot (AB) = A^{-1} \cdot 0 \iff (AA^{-1})B = 0 \iff IB = 0 \iff B = 0.$$

(b) Merkitään

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \neq 0,$$

jolloin

$$\det A = 0 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} - 0 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0,$$

ja siten  $A$  on ei-kääntyvä  $3 \times 3$ -matriisi. Nyt

$$A^2 = A \cdot A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

joten voimme valita  $B = A$ . □

6. Neliömatriisi  $A$  on *idempotentti*, jos  $A^2 = A$ .

(a) Etsi kolme idempotenttia  $2 \times 2$ -matriisia.

(b) Todista, että ainoa kääntyvä idempotentti  $n \times n$ -matriisi on identiteettimatriisi.

*Ratkaisu.* (a) Triviaalisti  $I_2$  on idempotentti matriisi. Muiden kahden kandidaatin löytämiseksi ajatellaan asiaa vaikkapa geometrisesti:  $xy$ -tasossa projektiot  $x$ - ja  $y$ -akselille ovat selvästi idempotentteja kuvauksia, ts.

$$\text{pr}_x^2 = \text{pr}_x \circ \text{pr}_x = \text{pr}_x, \quad \text{pr}_y^2 = \text{pr}_y \circ \text{pr}_y = \text{pr}_y.$$

Puetaan tämä matriisikielelle. Merkitään  $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ , jolloin

$$A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{bmatrix},$$

jossa  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2$  on tasovektori esitettynä  $\mathbb{R}^2$ :n luonnollisen (ortogonaali-) kannan  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$  suhteen.

Valitaan  $a = 1$  ja  $b = c = d = 0$  (projektio  $x$ -akselille), jolloin  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ .

Laskemalla voidaan tarkistaa, että

$$A^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = A.$$

Vastaavasti voidaan valita  $d = 1$  ja  $a = b = c = 0$  (projektio  $y$ -akselille), jolloin

$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ . Laskemalla voidaan tarkistaa, että myös tällöin  $A^2 = A$ .

Vastaus. Voidaan valita esimerkiksi matriisit  $I_2$ ,  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  ja  $\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ .

(b) Olkoon  $A$  kääntyvä idempotentti  $n \times n$ -matriisi, jolloin pätee  $A^2 = A$ . Koska oletuksen nojalla  $A$ :lla on olemassa kääntematriisi, voidaan tämä yhtälö kertoa puolittain vasemmalta  $A^{-1}$ :llä, jolloin saadaan

$$A^{-1} \cdot A^2 = A^{-1} \cdot A \iff (A^{-1}A) \cdot A = I \iff I \cdot A = I \iff A = I.$$

□